



Модуль аналогового ввода

RIO-AI4

РУКОВОДСТВО ПО ЭКСПЛУАТАЦИИ

ПРМК.426431.004 РЭ

Данное руководство по эксплуатации является официальной документацией предприятия МИКРОЛ.

Продукция предприятия МИКРОЛ предназначена для эксплуатации квалифицированным персоналом, применяющим соответствующие приемы, и только в целях, описанных в настоящем руководстве.

Коллектив предприятия МИКРОЛ выражает большую признательность тем специалистам, которые прилагают большие усилия для поддержки отечественного производства на надлежащем уровне, за то, что они еще сберегли свою силу духа, умение, способности и талант.

СОДЕРЖАНИЕ

	Стр.
1 ОПИСАНИЕ МОДУЛЯ	4
1.1 Назначение модуля.....	4
1.2 Обозначение модуля при заказе и комплект поставки.....	4
1.3 Технические характеристики модуля	5
1.4 Средства измерения, инструмент и принадлежности	6
1.5 Маркировка и упаковка	6
2 ФУНКЦИОНАЛЬНЫЕ ВОЗМОЖНОСТИ	6
3 КОНСТРУКЦИЯ МОДУЛЯ И ПРИНЦИП РАБОТЫ	7
3.1 Конструкция модуля.....	7
3.2 Назначение светодиодных индикаторов.....	7
3.3 Режимы работы модуля в сети	8
3.4 Режимы работы модуля	8
3.5 Принцип работы модуля аналогового ввода RIO-AI4.....	8
4 ИСПОЛЬЗОВАНИЕ ПО НАЗНАЧЕНИЮ	10
4.1 Эксплуатационные ограничения при использовании модуля.....	10
4.2 Подготовка модуля к использованию.....	10
4.3 Конфигурирование модуля аналогового ввода RIO-AI4.....	11
4.4 Проверка модуля.....	13
5 КАЛИБРОВКА АНАЛОГОВЫХ ВХОДОВ МОДУЛЯ.....	14
6 ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБСЛУЖИВАНИЕ	16
6.1 Общие указания	16
6.2 Меры безопасности.....	16
7 ХРАНЕНИЕ И ТРАНСПОРТИРОВАНИЕ	16
7.1 Условия хранения модуля.....	16
7.2 Условия транспортирования модуля	16
8 ГАРАНТИИ ИЗГОТОВИТЕЛЯ	16
ПРИЛОЖЕНИЕ А - ГАБАРИТНЫЕ И ПРИСОЕДИНИТЕЛЬНЫЕ РАЗМЕРЫ	17
ПРИЛОЖЕНИЕ Б - ПОДКЛЮЧЕНИЕ МОДУЛЯ RIO-AI4. СХЕМЫ ВНЕШНИХ СОЕДИНЕНИЙ.....	18
Приложение Б.1 Схемы внешних соединений	18
Приложение Б.2 Схема подключения пассивных датчиков	19
Приложение Б.3 Схема подключения интерфейса RS-485	20
ПРИЛОЖЕНИЕ В - КОММУНИКАЦИОННЫЕ ФУНКЦИИ.....	21
Приложение В.1 Общие сведения	21
Приложение В.2 Программно доступные регистры RIO-AI4	21
Приложение В.3 MODBUS протокол	23
Приложение В.4 Формат команд	24
Приложение В.5 Рекомендации по программированию обмена данными с модулем RIO-AI4	24

Настоящее руководство по эксплуатации предназначено для ознакомления потребителей с назначением, моделями, принципом действия, устройством, монтажом, эксплуатацией и обслуживанием модуля аналогового ввода RIO-AI4.

ВНИМАНИЕ !

Перед использованием модуля, пожалуйста, ознакомьтесь с настоящим руководством по эксплуатации.

Пренебрежение мерами предосторожности и правилами эксплуатации может стать причиной травмирования персонала или повреждения оборудования!

В связи с постоянной работой по совершенствованию модуля, повышающей его надежность и улучшающей характеристики, в конструкцию могут быть внесены незначительные изменения, не отраженные в настоящем издании.

1 Описание модуля

1.1 Назначение модуля

1.1.1 Модуль аналогового ввода RIO-AI4 предназначен для приема и преобразования в цифровую форму сигналов аналоговых датчиков.

1.1.2 Модуль RIO-AI4 предназначен для построения распределенных систем контроля и управления технологическими объектами.

1.1.3 В модулях RIO-AI4 используется интеллектуальная система ввода, где каждый модуль имеет встроенный микропроцессор, выполняющий свои задачи и функции по обработке сигналов независимо от блока центрального процессора контроллера или компьютера.

1.1.4 Модуль RIO-AI4 выполнен как самостоятельное изделие, информационный обмен с которым осуществляется по интерфейсу RS-485 по протоколу MODBUS RTU, что позволяет использовать его в качестве удаленного устройства аналогового ввода при работе в современных сетях управления и сбора информации.

1.2 Обозначение модуля при заказе и комплект поставки

1.2.1 Модуль обозначается следующим образом:

RIO-AI4-X,

где

X - код входных сигналов:

- 1** – Постоянный ток от 0 мА до 5 мА,
- 2** – Постоянный ток от 0 мА до 20 мА,
- 3** – Постоянный ток от 4 мА до 20 мА,
- 4** – Напряжение постоянного тока от 0 В до 10 В.

Примечание. При заказе модулей RIO необходимо учитывать, что клеммы **РШЛ-5** и **РШП-5**, к которым подключаются питание прибора и интерфейс, не входят в комплект поставки и их нужно заказывать отдельно (более детально о клеммах – см. прил. Б.1, рис. Б.2).

1.2.2 Комплект поставки модуля RIO-AI4 приведен в таблице 1.2.1.

Таблица 1.2.1 – Комплект поставки модуля RIO-AI4

Обозначение	Наименование	Количество
ПРМК.426431.004	Модуль аналогового ввода RIO-AI4	1
ПРМК.426431.004 ПС	Паспорт	1
ПРМК.426431.004 РЭ	Руководство по эксплуатации	1*
РС-4	Разъем сигнальный 4конт. РС-4	4
РШД-5	Шинный разъем на DIN-рейку 5конт. РШД-5	1

* - 1 экземпляр на любое количество модулей при поставке в один адрес

1.3 Технические характеристики модуля

1.3.1 Аналоговые входы модуля RIO-AI4

Таблица 1.3.1 - Технические характеристики аналоговых входных сигналов

Техническая характеристика	Значение
Количество аналоговых входов	4
Тип входного аналогового сигнала	Унифицированные (ГОСТ 26.011-80): Постоянный ток: от 0 мА до 5 мА, Rвх=400 Ом от 0 мА до 20 мА, Rвх=100 Ом от 4 мА до 20 мА, Rвх=100 Ом Напряжение постоянного тока: от 0 В до 10 В, Rвх=25 кОм
Разрешающая способность АЦП	≤ 0,0015 % (16 разрядов)
Предел допускаемой основной приведенной погрешности измерения входных параметров	≤ 0,2 %
Предел допускаемой дополнительной погрешности, вызванной изменением температуры окружающей среды	< 0,2 % / 10 °С
Период измерения	Не более 0,1 сек
Гальваническая развязка аналоговых входов	Входы гальванически изолированы между собой, от питания и интерфейса, напряжение гальванической развязки не менее 500 В

1.3.2 Электрические данные модуля RIO-AI4

Таблица 1.3.2 - Технические характеристики электропитания и потребление

Техническая характеристика	Значение
Напряжение питания	24 В (от 12 В до 36 В) постоянного тока
Потребляемый ток модуля RIO-AI4	Не более 150 мА

Таблица 1.3.3 - Технические характеристики внутренних источников питания пассивных датчиков

Техническая характеристика	Значение
Количество источников питания	4
Выходное напряжение одного источника	21 В ± 1 В
Ток нагрузки одного источника	≤ 25 мА

1.3.3 Последовательный интерфейс RS-485

Таблица 1.3.4 - Технические характеристики последовательного интерфейса RS-485

Техническая характеристика	Значение
Количество приборов	До 32 на одном сегменте
Максимальная длина линии в пределах одного сегмента сети	До 1200 метров
Диапазон сетевых адресов	255
Вид кабеля	Витая пара, экранированная витая пара
Протокол связи	Modbus режим RTU (Remote Terminal Unit)
Гальваническая развязка	Интерфейс гальванически изолирован от входов и остальных цепей

1.3.4 Корпус. Условия эксплуатации модуля RIO-AI4

Таблица 1.3.5 - Условия эксплуатации

Техническая характеристика	Значение
Крепление модуля	Рельс DIN36x7,5 EN50022
Габаритные размеры (ВхШхГ)	117x23x129 мм
Монтажная глубина	130 мм
Рабочая температура	от минус 40 °С до 70 °С
Температура хранения	от минус 40 °С до 70 °С
Климатическое исполнение	УХЛ 4.2 по ГОСТ15150-69, относительная влажность от 30 до 80% без конденсации влаги (при температуре +35°С)
Атмосферное давление	от 84 до 106,7 кПа
Вибрация	с частотой до 60 Гц с амплитудой до 0,1 мм
Помещение	закрытое, взрыво-, пожаробезопасное
Положение при монтаже	Любое
Степень защиты	IP20 по ГОСТ 14254-96
Масса	< 0,18 кг

1.3.5 Среднее время наработки на отказ с учетом технического обслуживания, регламентированного руководством по эксплуатации, - не менее чем 100 000 часов.

1.3.6 Средний срок эксплуатации – не менее 10 лет. Критерий допустимой границы эксплуатации – экономическая нецелесообразность дальнейшей эксплуатации.

1.3.7 Средний срок хранения – 1 год в условиях по группе 1 ГОСТ 15150-69.

1.3.8 Изоляция электрических цепей RIO-A14 относительно корпуса и между собой при температуре окружающей среды (20 ± 5) °С и относительной влажности воздуха до 80% выдерживает в течение 1 минуты действие испытательного напряжения практически синусоидальной формы частотой (50 ± 1) Гц с действующим значением 500 В.

1.3.9 Минимально допустимое электрическое сопротивление изоляции при температуре окружающей среды (20 ± 5) °С и относительной влажности воздуха до 80% составляет не менее 20 МОм.

1.4 Средства измерения, инструмент и принадлежности

Перечень принадлежностей, которые необходимы для контроля, регулирования, выполнения работ по техническому обслуживанию модуля, приведены в таблице 1.4 (согласно ДСТУ ГОСТ 2.610).

Таблица 1.4 - Перечень средств измерения, инструмента и принадлежностей, которые необходимы при обслуживании модуля RIO-A14

Наименование средств измерения, инструмента и принадлежностей	Назначение
1 Дифференциальный вольтметр В1-12	Задатчик сигнала
2 Мегаомметр Ф4108	Измерение сопротивления изоляции
3 Пинцет медицинский	Проверка качества монтажа
4 Отвёртка	Разборка корпуса
5 Мягкая бязь	Очистка от пыли и грязи

1.5 Маркировка и упаковка

1.5.1 Маркировка модуля выполнена согласно ГОСТ 26828 на табличке с размерами согласно ГОСТ 12971, которая крепится на боковую стенку корпуса модуля.

1.5.2 Пломбирование модуля предприятием-изготовителем при выпуске из производства не предусмотрено.

1.5.3 Упаковка модуля соответствует требованиям ГОСТ 23170.

1.5.4 Модуль в соответствии с комплектом поставки упаковано согласно чертежам предприятия-изготовителя.

2 Функциональные возможности

Выполняемые функции:

- Прием и преобразование в цифровую форму сигналов аналоговых датчиков;
- Обработка сигналов (фильтрация, нормирование, масштабирование);
- Контроль достоверности данных;
- Выдача по запросу верхнего уровня результатов обработки и диагностической информации о состоянии модуля, состоянии входных сигналов;
- Возможность замены модуля без нарушения целостности системы питания и интерфейсной сети;
- Возможность использования модуля в качестве удаленного устройства аналогового ввода при работе в современных сетях управления и сбора информации.

3 Конструкция модуля и принцип работы

3.1 Конструкция модуля

Внешний вид и расположение разъемов модуля аналогового вывода RIO-AI4 показаны на рисунке 3.1.

На передней панели модуля размещены:

- Индикаторы режимов работы и состояния модуля,
- Индикаторы уставок MIN-MAX технологической сигнализации соответствующих каналов.

На корпусе модуля размещены пружинные разъем-клеммы для внешних соединений.

На задней панели модуля установлен специальный фиксирующий разъем на DIN-рейку, образующий с другими разъемами шину, которая позволяет быстро осуществить механический монтаж и демонтаж модулей.

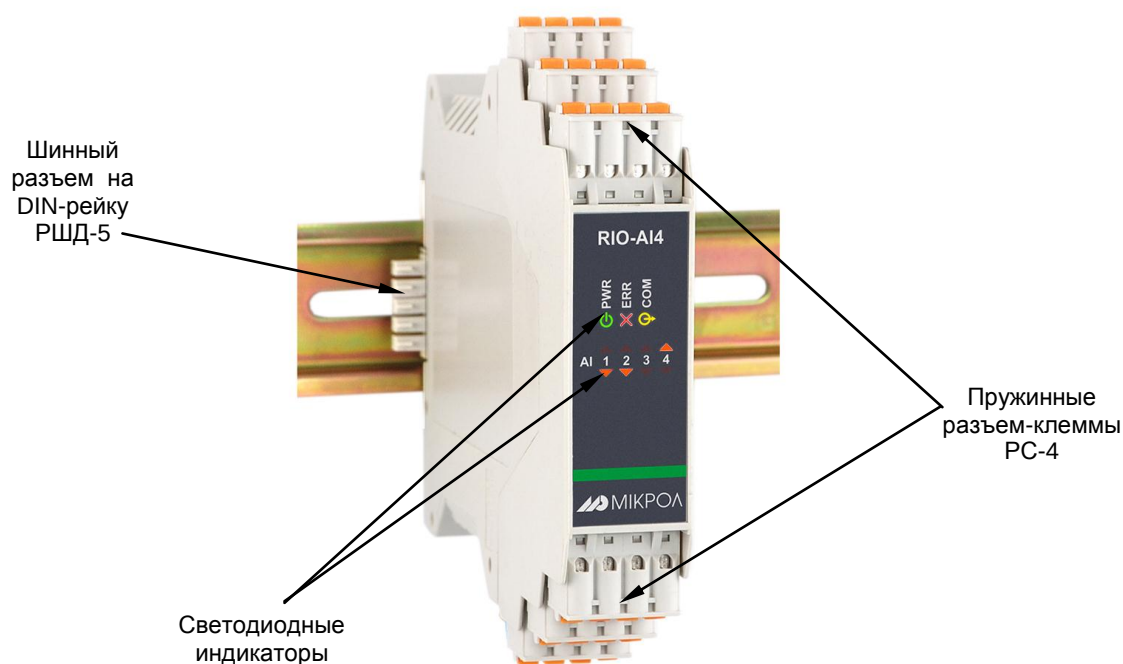


Рисунок 3.1 - Внешний вид модуля аналогового ввода RIO-AI4

3.2 Назначение светодиодных индикаторов

Для индикации состояния модуля на передней панели установлены три светодиода [PWR], [ERR], [COM], которые индицируют разные режимы работы, наличие питания и наличие ошибок, а также светодиоды [▲] и [▼], которые отображают выход за уставки MAX и MIN соответствующих каналов.

Таблица 3.1 – Назначение светодиодных индикаторов

Индикатор	Индикатор	Цвет	Состояние светодиода	Состояние модуля
PWR	Питание Работа (Power)	Зеленый	Светится	Модуль в режиме работы с пользовательскими сетевыми настройками. Питание в норме
			Не светится	Питание не подано или питание НЕ в норме
			Мигает	Модуль в режиме конфигурации сетевых параметров
ERR	Ошибка (Error)	Красный	Светится	Отсутствие связи. Модуль в безопасном режиме
			Не светится	Работа модуля в рабочем режиме
			Мигает	Отсутствие связи. Модуль в рабочем режиме
COM	Интерфейс (Interface)	Желтый	Не светится	Нет обмена по интерфейсу
			Мигает	Обмен данными по интерфейсу
[▲], [▼]	Уставки	Красный	Светится	Значение параметра превышает уставки технологической сигнализации
			Не светится	Значение параметра в норме

3.3 Режимы работы модуля в сети

Модуль RIO-AI4 может функционировать или в **режиме работы с пользовательскими сетевыми настройками** или в **режиме конфигурации сетевых параметров**.

В режиме конфигурации сетевых параметров сетевой адрес прибора – 1, скорость обмена – 115200 бит/с. Для входа в режим конфигурации сетевых параметров необходимо установить переключку JP1. В этом режиме пользователь может настроить сетевой адрес и скорость обмена, что необходимо при использовании более одного модуля в сети.

3.4 Режимы работы модуля

Модуль RIO-AI4 может работать в двух режимах работы – **рабочем** или **безопасном**.

В **рабочем** режиме модуль работает согласно указанным при конфигурировании настройкам, а по истечении таймута запроса на передней панели начинает мигать светодиод ERR.

Для настройки нормального режима необходимо:

- в параметре "Режим работы модуля" выбрать "0001 – нормальный режим",
- в параметре "Команда слежения за сетью" выбрать "0000 – отключен",
- в параметре "Таймат запроса" выставить необходимое значение таймута.

Безопасный режим. Работает совместно с системным сторожевым таймером. Если системный сторожевой таймер включен, то по истечении таймута запроса светодиод ERR будет постоянно светиться.

Для настройки безопасного режима необходимо:

- в параметре "Команда слежения за сетью" выбрать "0001 – включен",
- в параметре "Таймат запроса" выставить необходимое значение таймута.

Минимальное значение параметра "Таймат запроса" определяется верхним уровнем.

За тайм-аут отсутствия обмена по сети интерфейсной связи отвечает системный сторожевой таймер, который позволяет исключить аварийные ситуации в случае, когда неисправность возникает у управляющего компьютера.

Реализация системного сторожевого таймера выглядит следующим образом. Управляющий компьютер периодически обменивается информацией с модулем. Если очередной обмен не происходит в определенный период времени, модуль считает, что компьютер отсутствует и на передней панели начинает постоянно светиться светодиод ERR.

Таймат запроса рекомендуется выбирать в зависимости от количества считываемых параметров в сети. Таймат выбирается примерно в 2 раза больше от суммарного времени запросов, который посылает компьютер в сети.

3.5 Принцип работы модуля аналогового ввода RIO-AI4

К модулю RIO-AI4 аппаратно можно подключить четыре аналоговых входных сигнала, которые принимаются и обрабатываются соответствующими функциональными блоками нормализации и масштабирования.

Аналоговый сигнал преобразуется в цифровую форму и обрабатывается блоком нормализации и масштабирования.

Схема обработки аналогового сигнала показана на рисунке 3.3.

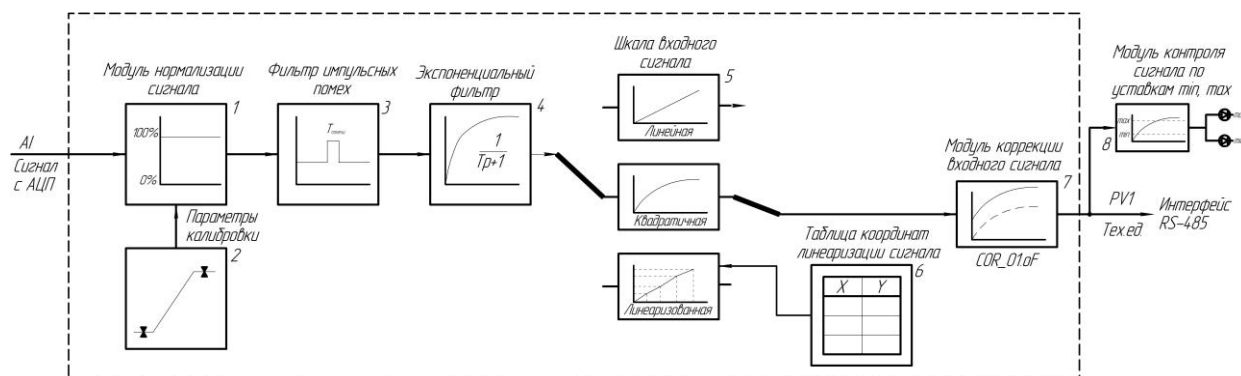


Рисунок 3.3 – Блок-схема обработки аналогового входа

На рисунке приняты следующие обозначения:

1. **Модуль нормализации сигнала.** Модуль нормализует входной аналоговый сигнал. Определяется параметрами «Нижний предел шкалы входного сигнала» и «Верхний предел шкалы входного сигнала». Важной функцией данного модуля есть контроль достоверности данных. В случае выхода аналогового сигнала на 10 % за диапазон измерения, который устанавливается при калибровке, модуль посылает сигнал о недостоверности данных в канале: в регистре, который содержит значение входного сигнала в формате Integer, устанавливается значение "32767", в регистрах, которые содержат значение входного сигнала в формате Float, устанавливаются значения "65535", а в регистре "Контроль достоверности данных" в нулевом бите устанавливается логическая "1".

2. **Параметры калибровки.** Определяются параметрами "Калибровка начального значения шкалы аналогового входа" и "Калибровка конечного значения шкалы аналогового входа". Параметры калибровки изменяются при переходе на другой тип датчика. Подробнее о калибровках аналоговых входов смотрите в разделе 5 данного руководства.

3. **Фильтр импульсных помех.** Используется для подавления импульсных помех. Определяется параметром «Максимальная длительность импульсной помехи». Если в каком либо цикле измерения технологического параметра обнаружено его изменение, то предполагается возможность действия помехи и выходной сигнал сформируется (с учетом усреднения измеренных значений) по истечении установленного времени длительности помехи. Работа данного фильтра вносит дополнительное транспортное запаздывание в систему регулирования, которое равно величине параметра «Максимальная длительность импульсной помехи». Поэтому всегда нужно стремиться минимизировать данный параметр.

4. **Экспоненциальный фильтр.** Фильтр используется для подавления помех общего вида и определяется параметром «Постоянная времени цифрового фильтра».

5. **Шкала входного сигнала.** Определяется параметром «Тип шкалы входного сигнала». Этот модуль линейаризует и масштабирует входящий сигнал согласно заданной пользователем номинальной статической характеристики датчика, который подключен к данному входу.

6. **Таблица координат линейаризации сигнала.** Данная таблица определяет координаты пользовательской линейаризации.

С помощью линейаризации можно производить, например, измерение емкостей в литрах, метрах кубических или килограммах продукта, в зависимости от измеренного входного сигнала уровня в емкости.

При индикации линейаризованной величины определяющими параметрами являются начальное и конечное значение шкалы (процентное отношение к диапазону измерения) а также эквидистантные опорные точки линейаризации. Кривая линейаризации имеет «преломления» в опорных точках.

Определение опорных точек линейаризации

Выбор необходимого количества участков линейаризации производится из соображения обеспечения необходимой точности измерения.

После определения необходимого количества участков линейаризации необходимо задать его в параметре "Количество участков линейаризации аналогового входа".

Для каждого значения индицируемого входного сигнала Y_i (в технических единицах от минус 9999 до 9999) вычислить соответствующую физическую величину из соответствующих функциональных (градировочных) таблиц. Это можно сделать также графически из соответствующей кривой (при необходимости интерполировать) и задать значение для соответствующей опорной величины входного физического сигнала X_i (в %, от 00,00% до 99,99%).

Соответствующие значения X_i (в %, от 00,00% до 99,99%) вводятся в параметрах "Абсцисса".

Соответствующие значения Y_i (в технических единицах от минус 9999 до 9999) вводятся в параметрах "Ордината".

Пример 1. Линейаризация сигнала, подаваемого на функциональный блок нормализации и масштабирования, представленная графически (кривой)

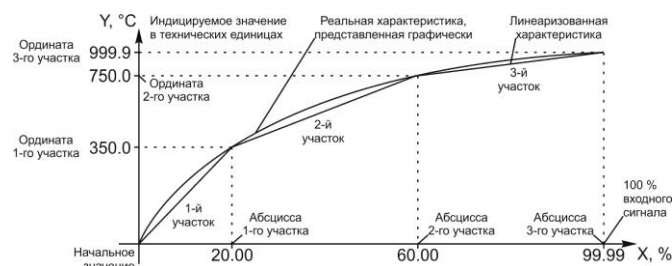


Рисунок 3.2 – График линейаризованного сигнала

7. **Модуль коррекции аналогового входа.** В этом модуле сигнал, преобразованный в предыдущих блоках, смещается на заданное пользователем (уровень **COR**) значение. Значение коррекции суммируется с входным сигналом или вычитается от входного сигнала, в зависимости от знака величины коррекции.

8. **Модуль контроля сигнала по уставкам min, max.** В этом модуле входной сигнал сравнивается с уставками сигнализации min и max и при выходе за эти уставки на передней панели срабатывает соответствующий индикатор.

4 Использование по назначению

4.1 Эксплуатационные ограничения при использовании модуля

4.1.1 Место установки модуля RIO-AI4 должно отвечать следующим условиям:

- обеспечивать удобные условия для обслуживания и демонтажа;
- температура и относительная влажность окружающего воздуха должна соответствовать требованиям климатического исполнения модуля;
- окружающая среда не должна содержать токопроводящих примесей, а также примесей, которые вызывают коррозию деталей модуля;
- напряженность магнитных полей, вызванных внешними источниками переменного тока частотой 50 Гц или вызванных внешними источниками постоянного тока, не должна превышать 400 А/м;
- параметры вибрации должны соответствовать исполнению 5 согласно ГОСТ 22261.

4.1.2 При эксплуатации модуля необходимо исключить:

- попадание токопроводящей пыли или жидкости на поверхность модуля;
- наличие посторонних предметов вблизи модуля, ухудшающих его естественное охлаждение.

4.1.3 Во время эксплуатации необходимо следить за тем, чтобы подсоединенные к модулю провода не переламывались в местах контакта с клеммами и не имели повреждений изоляции.

4.2 Подготовка модуля к использованию

4.2.1 Освободите модуль от упаковки.

4.2.2 Перед началом монтажа модуля необходимо выполнить внешний осмотр. При этом обратить особое внимание на чистоту поверхности, маркировки и отсутствие механических повреждений.

4.2.3 Установите модуль на DIN-рельс согласно рисунку 4.1:

- 1 установите верхнюю часть модуля на рельс;
- 2 поверните модуль вниз до защелкивания.

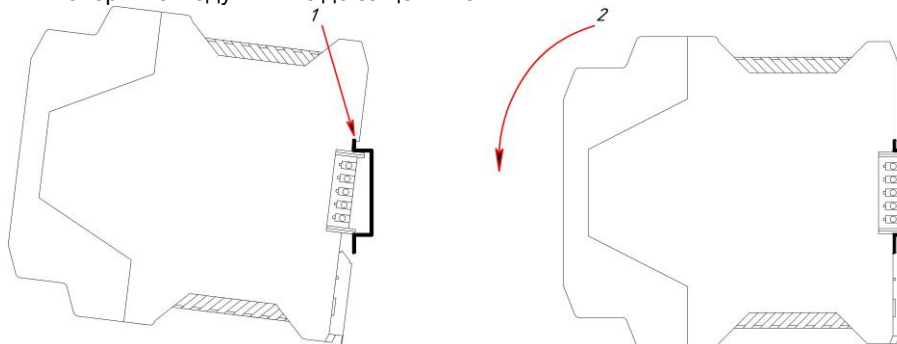


Рисунок 4.1 – Схема крепления модуля на DIN-рельсе

4.2.4 **ВНИМАНИЕ!!!** При подключении модуля RIO-AI4 соблюдать указания мер безопасности раздела 6.2 настоящей инструкции.

4.2.5 Кабельные связи, соединяющие модуль RIO-AI4, подключаются через клеммы соединительных разъемов в соответствии с требованиями действующих "Правил устройства электроустановок".

4.2.6 Подключение входов-выходов к модулю RIO-AI4 производят в соответствии со схемами внешних соединений, приведенных в приложении Б.

4.2.7 При подключении линий связи к входным и выходным клеммам принимайте меры по уменьшению влияния наведенных шумов: *используйте* входные и (или) выходные шумоподавляющие фильтры (в т.ч. сетевые), шумоподавляющие фильтры для периферийных устройств.

4.2.8 Не допускается объединять в одном кабеле (жгуте) цепи, по которым передаются аналоговые, интерфейсные сигналы и силовые сигнальные или силовые цепи. Для уменьшения наведенного шума отделите линии высокого напряжения или линии, проводящие значительные токи, от других линий, а также избегайте параллельного или общего подключения с линиями питания при подключении к выводам.

4.2.9 Необходимость экранирования кабелей, по которым передается информация, зависит от длины кабельных связей и от уровня помех в зоне прокладки кабеля. Рекомендуется использовать изолирующие трубки, каналы, лотки или экранированные линии.

4.3 Конфигурирование модуля аналогового ввода RIO-AI4

Модуль аналогового ввода RIO-AI4 конфигурируется через гальванически разделенный интерфейс RS-485 (протокол ModBus).

Конфигурирование модуля осуществляется с помощью программного пакета **МИК-Конфигуратор**.

Параметры конфигурации модуля RIO-AI4 сохраняются в энергонезависимой памяти.

Модуль аналогового ввода RIO-AI4 конфигурируется в следующей последовательности:

Примечание. Модуль RIO-AI4 поставляется заказчику с установленной перемычкой JP1 (режим конфигурации сетевых параметров, более подробно см. п.3.3).

4.3.1 Подключить модуль RIO-AI4 по интерфейсу RS-485 (разъем X7) через блок преобразования сигналов интерфейсов БПИ-52 (RS-485 ↔ USB) или БПИ-485 (RS-485 ↔ RS-232C) к компьютеру. Рекомендуемая схема подключения интерфейса показана на рисунке Б.2.

4.3.2 Подать питание на модуль аналогового ввода RIO-AI4. При этом должен засветиться индикатор PWR.

4.3.3 Запуск МИК-Конфигуратора

Запуск конфигуратора **MIC-Configurator** выполняется выбором из меню "Пуск" соответствующего ярлыка (Пуск ► Программы ► Microl ► Mic-Configurator ► MIC-Configurator). Окно программы приведено на рис. 4.2.

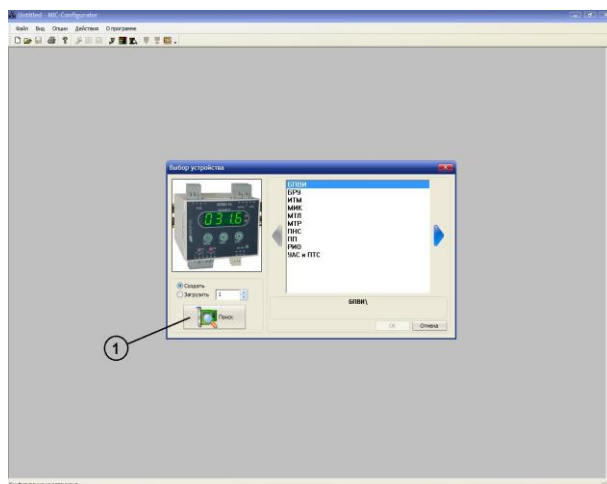


Рисунок 4.2 – Окно запуска MIC-Configurator

4.3.4 Поиск модуля в сети

Для поиска модуля необходимо нажать кнопку «Поиск» (1), после чего на экране отобразится диалоговое окно «Доступные устройства». В данном меню осуществляется поиск приборов, подключенных к выбранному COM порту и работающих на указанной скорости обмена. Для поиска необходимо нажать кнопку «Поиск» (2), после чего в информационном окне будут выведены доступные устройства (см. рис 4.3). Далее необходимо или двойным кликом мыши по найденному устройству, или нажав клавишу "Редактировать" (3), подтвердить (4) и считать параметры модуля (5).

Примечание. Если модуль не найден в сети, то необходимо проверить правильность подключения интерфейса.

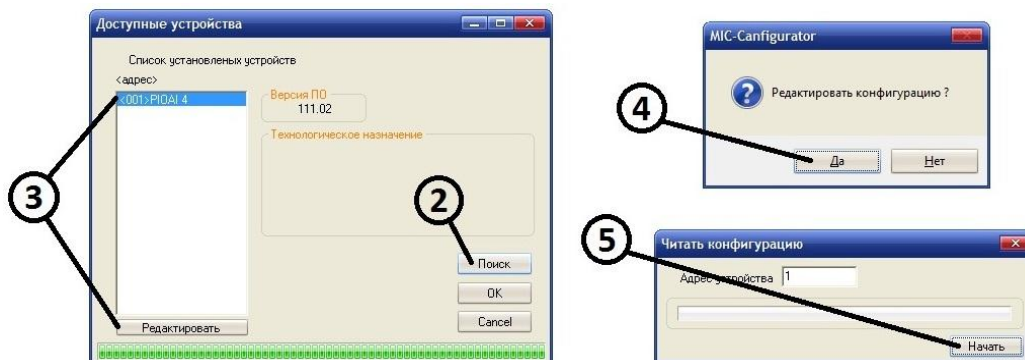


Рисунок 4.3 – Поиск доступных устройств и считывание параметров модуля

4.3.5 Редактирование конфигурации

Для редактирования сетевых параметров и режимов работы модуля необходимо выбрать один из соответствующих блоков ("Блок сетевого обмена", "Режимы модуля"), после чего в нижней части экрана откроются необходимые параметры.

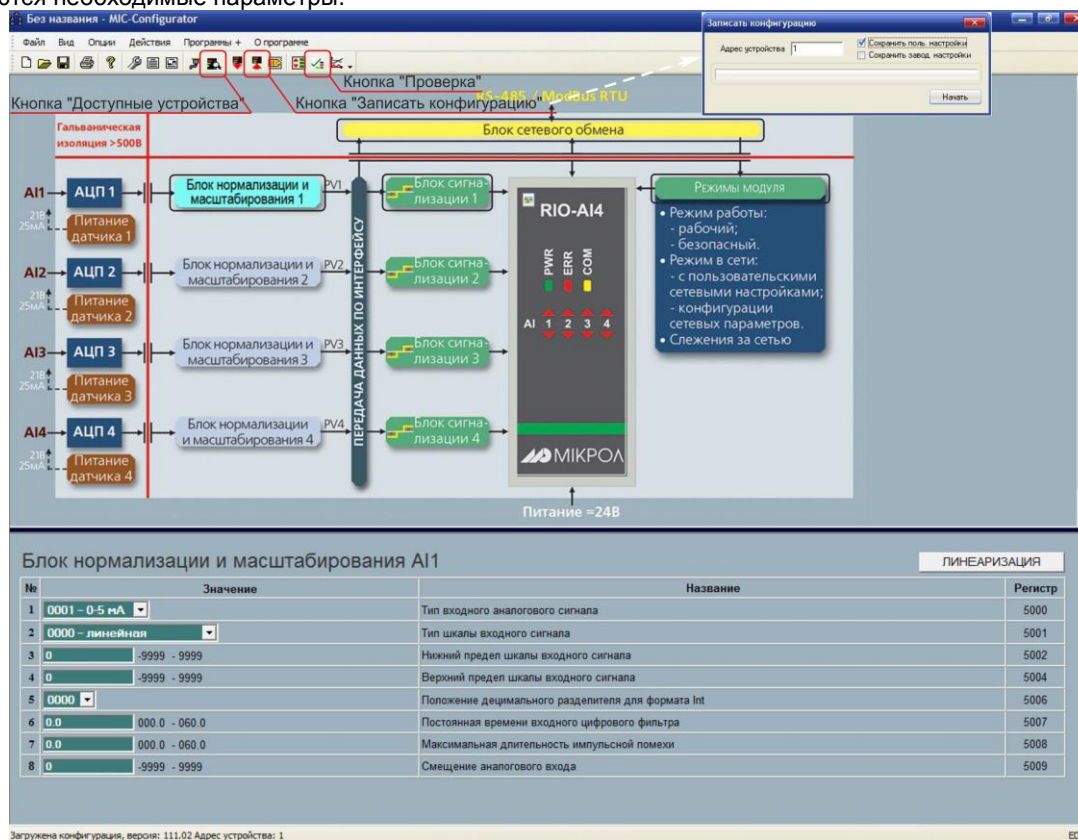


Рисунок 4.4 – Редактирование конфигурации

В данных блоках конфигурируются:

1. Режимы работы модуля (блок "Режимы модуля"):
 - Режим работы модуля;
 - Команда слежения за сетью;
 - Тайм-аут отсутствия обмена по сети.
2. Сетевые настройки (блок "Блок сетевого обмена"):
 - Сетевой адрес;
 - Скорость обмена;
 - Контроль четности;
 - Стоп бит.

Аналоговые входы конфигурируются с помощью блоков "Блок нормализации и масштабирования 1÷4" и "Блок сигнализации 1÷4".

В данных блоках конфигурируются:

1. Блок нормализации и масштабирования:
 - Тип аналогового входного сигнала;
 - Тип шкалы входного сигнала;
 - Нижний предел шкалы входного сигнала;
 - Верхний предел шкалы входного сигнала;
 - Положение десятичного разделителя входного сигнала;
 - Постоянная времени входного цифрового фильтра;
 - Максимальная длительность импульсной помехи для входного сигнала;
 - Коэффициент коррекции (смещение) входного сигнала;
 - Метод температурной коррекции входного сигнала;
 - Значение температуры в режиме ручной коррекции входного сигнала от термодпар.
2. Блок сигнализации:
 - Технологическая сигнализация MIN;
 - Технологическая сигнализация MAX;
 - Гистерезис технологической сигнализации MIN, MAX.

Примечание. После завершения внесения изменений в настройки необходимо записать и сохранить конфигурацию модуля (нажать кнопку "Записать конфигурацию", и в открывшемся окне установить галочку "Сохранить пользовательские настройки"), иначе после отключения питания настройки модуля останутся прежними без изменения.

4.3.6 Изменение сетевых настроек модуля

Модуль RIO-AI4 поставляется заказчику с сетевыми настройками по умолчанию (таблица 4.3.6). Если в сети предусматривается одновременная работа нескольких модулей, то каждому из них необходимо присвоить свой адрес.

Таблица 4.3.6 – Настройки по умолчанию интерфейса RS-485 модуля RIO-AI4

Наименование параметра	Значение
Сетевой адрес (номер модуля в сети)	1
Скорость обмена	9 – 115200 бит/с
Контроль четности	0 – без контроля четности
Стоп бит	0 – 1 стоп бит

Изменение сетевых настроек модуля происходит только в режиме конфигурации сетевых параметров следующим образом:

4.3.6.1 Обесточить модуль, снять с шины и установить перемычку JP10 (положение – см. рис. 5.1), после чего установить модуль обратно на шину. Модуль перейдет в режим конфигурации сетевых настроек, о чем будет свидетельствовать мигание светодиода "PWR" на передней панели прибора.

4.3.6.2 В окне редактирования параметров нажать кнопку "Блок сетевого обмена" (см. рис. 4.4).

4.3.6.3 После этого откроются сетевые параметры модуля.

4.3.6.4 Произвести необходимые изменения в настройках, после чего записать и сохранить конфигурацию модуля (нажать кнопку "Записать конфигурацию", и в открывшемся окне установить галочку "Сохранить пользовательские настройки").

4.3.6.5 Обесточить модуль, снять с шины и разомкнуть перемычку JP10, после чего установить прибор обратно на шину.

4.3.6.6 В МИК-Конфигураторе нажать кнопку "Доступные устройства" и произвести поиск модуля согласно пункту 4.3.4.

4.3.6.7 Модуль должен определиться в сети с новыми сетевыми настройками.

4.4 Проверка модуля

Для проверки модуля на панели инструментов нажмите кнопку вызова окна проверки (см. рис. 4.4).

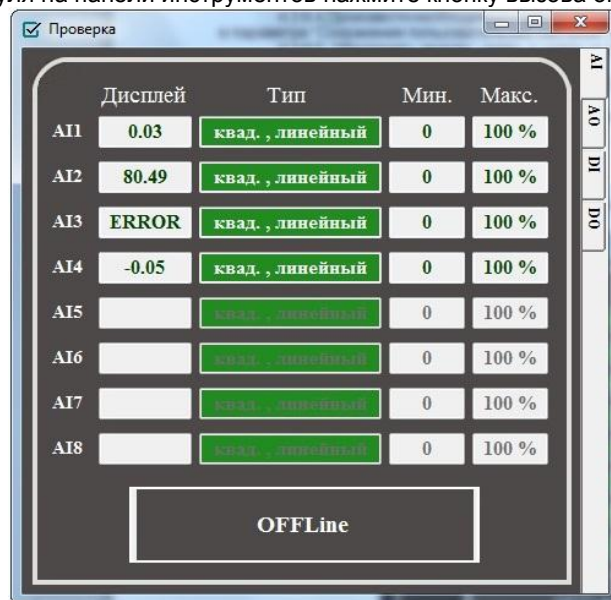


Рисунок 4.5 – Проверка модуля

4.4.1 Подключите к аналоговым входам AI модуля RIO-AI4 образцовый источник сигнала согласно схеме, представленной на рис. Б.2.

4.4.2 Нажмите кнопку "OFFLine" для перехода в онлайн-режим мониторинга состояния аналоговых входов (надпись при этом изменится на "ONLine").

4.4.3 Введя необходимое значение с помощью задатчика сигнала, проконтролируйте величину входа в окне "Дисплей" в контрольных точках. Значение входного сигнала должно изменяться на отрезке от начала до конца шкалы с заданной погрешностью. Если входной сигнал выйдет за диапазон измерения на 10 %, то в окне "Дисплей" появится надпись "ERROR".

5 Калибровка аналоговых входов модуля

Калибровка прибора осуществляется:

- На заводе-изготовителе при выпуске прибора,
- Пользователем при подготовке к поверке (калибровке).

Перед началом калибровки аналоговых входов необходимо привести в соответствующее положение перемычки на плате модуля. Типы входных сигналов и положение перемычек приведены в таблице 5.1 и на рисунке 5.1.

Таблица 5.1 – Положения перемычек для разных типов входных сигналов и пределы калибровки

Код входа	Тип датчика	Градуировочная характеристика и НСХ	Предельные индицируемые значения при калибровке прибора	Предельные значения входного сигнала при калибровке прибора		Положение перемычек на модуле входов (рисунок 5.1)			
				Начальное значение	Конечное значение	AI1	AI2	AI3	AI4
						JP1	JP2	JP3	JP4
0001	0-5 mA	Линейная Квадратичная Линеаризованная	0.0 ... 100.0 % или в установленных технических единицах	0 mA	5 mA	[2-3]	[2-3]	[2-3]	[2-3]
0002	0-20 mA			0 mA	20 mA				
0003	4-20 mA			4 mA	20 mA				
0004	0-10 В			0 В	10 В				
Примечание. Для подключения датчиков с пассивным выходом перемычки JP1+JP4 необходимо установить в положение [1-2] (более детально – см. прил. Б.2)									

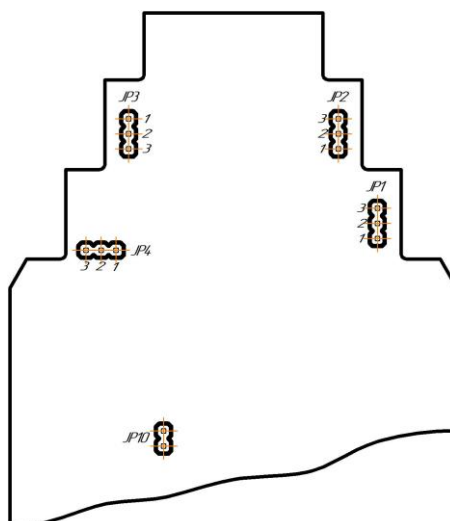


Рисунок 5.1 – Положение перемычек на плате модуля (корпус модуля снят)

Порядок калибровки:

5.1 Настройте модуль на необходимый тип сигнала согласно пункту 4.3.5 данной инструкции.

5.2 Подключите к аналоговому входу AI модуля RIO-AI4 дифференциальный вольтметр В1-12 или другой образцовый источник сигнала согласно схеме, представленной на рис. Б.2.

5.3 На панели инструментов нажмите кнопку вызова окна калибровки модуля.

5.4 В поле (1) выберите номер аналогового входа, который необходимо калибровать.

5.5 Нажмите кнопку (4) "Чтение" и в поле (2) проконтролируйте правильность выбора входного сигнала.

5.6 В поле (3) при необходимости установите необходимые значения постоянной времени входного цифрового фильтра и фильтра импульсных помех.

5.7 Если в процессе настраивания аналогового входа было введено смещение, то отключите его: нажмите кнопку (7) "Корр.", установите в поле "Коррекция AI" значение "0" и нажмите кнопку .

5.8 Установите при помощи источника сигнала величину, соответствующую 0% диапазона в зависимости от типа входного сигнала.

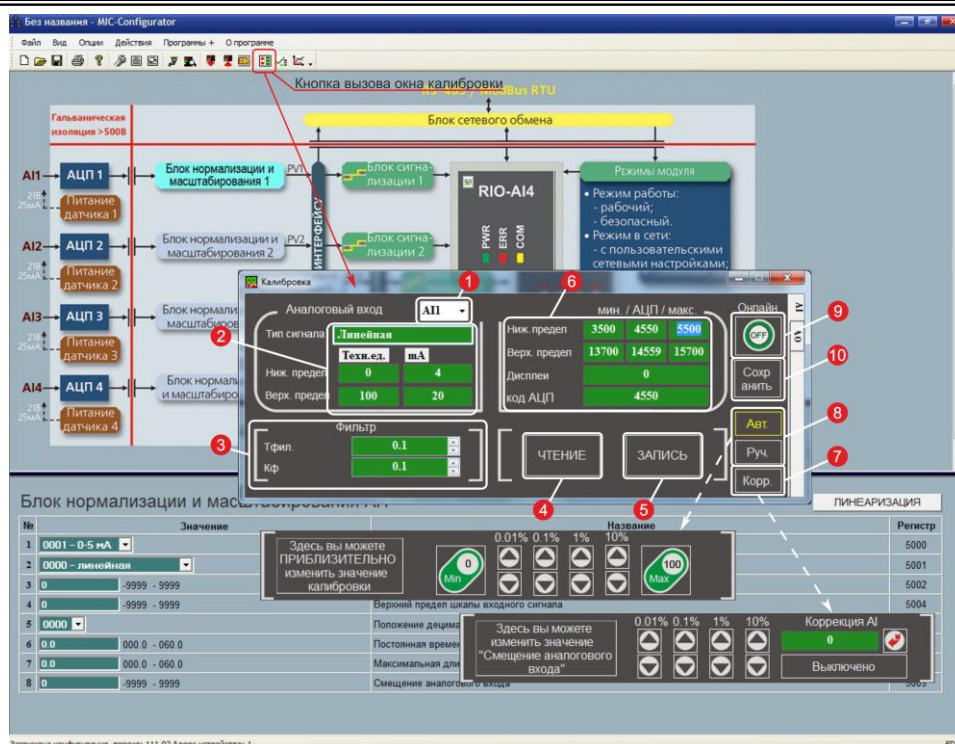


Рисунок 5.2 – Окно калибровки модуля

5.9 Нажмите кнопку (4) "Чтение". В поле (6) в окне "код АЦП" установится значение кода АЦП, которое не должно выходить за пределы, указанные в окнах "Ниж. предел мин." и "Ниж. предел макс." (см. табл. 5.1). Если значение кода АЦП не входит в указанные пределы, то необходимо проверить корректность подключения источника сигнала или его значение. Если значение кода АЦП корректное, то нажмите кнопку (4) "Запись".

5.10 В окне "Дисплей" проконтролируйте значение пронормированного входного сигнала.

5.11 Установите при помощи источника сигнала величину, соответствующую 100% диапазона в зависимости от типа входного сигнала.

5.12 Нажмите кнопку (4) "Чтение". В поле (6) в окне "код АЦП" установится значение кода АЦП, которое не должно выходить за пределы, указанные в окнах "Верх. предел мин." и "Верх. предел макс." (см. табл. 5.1). Если значение кода АЦП не входит в указанные пределы, то необходимо проверить правильность подключения источника сигнала. Если значение кода АЦП корректное, то нажмите кнопку (4) "Запись".

5.13 В окне "Дисплей" проконтролируйте значение пронормированного входного сигнала.

5.14 Если сигнал необходимо подкорректировать, то в поле (8) нажмите кнопку "Руч.", кнопками "Min" или "Max" выберите значение, которое необходимо корректировать, и кнопками [0.001], [0.01], [0.1], [1] установите необходимое значение.

5.15 Для проверки корректности калибровки нажмите кнопку (9) "Онлайн". Введя необходимое значение с помощью задатчика сигнала, проконтролируйте величину входа в окне "Дисплей" в контрольных точках. Значение входного сигнала должно изменяться на отрезке от начала до конца шкалы с заданной погрешностью.

5.16 Если необходимо ввести смещение аналогового входа, то нажмите кнопку (7) "Корр.", установите в поле "Коррекция AI" необходимое значение и нажмите кнопку ; или нажмите кнопку "Выключено" (при этом надпись изменится на "Включено") и кнопками [0.01], [0.1], [1], [10] установите необходимое значение смещения, контролируя при этом значение аналогового входа в окне "Дисплей".

5.17 Нажмите кнопку (10) "Сохранить".

Таблица 5.1 – Диапазоны минимальных и максимальных значений аналогового сигнала в коде АЦП

Код входа AI_00.tP	Тип датчика	Значения входного сигнала АЦП	
		Минимальное	Максимальное
0001	от 0 мА до 5 мА	1.000 – 3.000	14.00 – 16.00
0002	от 0 мА до 20 мА	1.000 – 3.000	14.00 – 16.00
0003	от 4 мА до 20 мА	3.500 – 5.500	14.00 – 16.00
0004	от 0 В до 10 В	1.000 – 3.000	14.00 – 16.00

6 Техническое обслуживание

6.1 Общие указания

Техническое обслуживание заключается в проведении работ по контролю технического состояния и последующему устранению недостатков, выявленных в процессе контроля; профилактическому обслуживанию, выполняемому с установленной периодичностью, длительностью и в определенном порядке; устранению отказов, выполнение которых возможно силами персонала, выполняющего техническое обслуживание.

6.2 Меры безопасности

Пренебрежение мерами предосторожности и правилами эксплуатации может стать причиной травмирования персонала или повреждения оборудования!

Для обеспечения безопасного использования оборудования неукоснительно выполняйте указания данной главы!

6.2.1 Видом опасности при работе с RIO-AI4 есть поражающее действие электрического тока. Источником опасности есть токоведущие части, которые находятся под напряжением.

6.2.2 К эксплуатации модуля допускаются лица, имеющие разрешение для работы в электроустановках напряжением до 1000 В и изучившие руководство по эксплуатации в полном объеме.

6.2.3 Эксплуатация модуля разрешается при наличии инструкции по технике безопасности, утвержденной предприятием-потребителем в установленном порядке и учитывающей специфику применения модуля на конкретном объекте. При монтаже, наладке и эксплуатации необходимо руководствоваться ДНАОП 0.00-1.21 раздел 2, 4.

6.2.4 Все монтажные и профилактические работы должны проводиться при отключенном электропитании.

6.2.5 При разборке модуля для устранения неисправностей прибор должен быть отключен от сети электропитания.

7 Хранение и транспортирование

7.1 Условия хранения модуля

7.1.1 Срок хранения в потребительской таре - не больше 1 года.

7.1.2 Модуль должен храниться в сухом и вентилируемом помещении при температуре окружающего воздуха от минус 40 °С до плюс 70 °С и относительной влажности от 30 до 80 % (без конденсации влаги). Данные требования являются рекомендуемыми.

7.1.3 Воздух в помещении не должен содержать пыли и примеси агрессивных паров и газов, вызывающих коррозию (в частности: газов, содержащих сернистые соединения или аммиак).

7.1.4 В процессе хранения или эксплуатации не кладите тяжелые предметы на прибор и не подвергайте его никакому механическому воздействию, так как устройство может деформироваться и повредиться.

7.2 Условия транспортирования модуля

7.2.1 Транспортирование модуля в упаковке предприятия-изготовителя осуществляется всеми видами транспорта в крытых транспортных средствах. Транспортирование самолетами должна выполняться только в отапливаемых герметизированных отсеках.

7.2.2 Модуль должен транспортироваться в климатических условиях, которые соответствуют условиям хранения 5 согласно ГОСТ 15150, но при давлении не ниже 35,6 кПа и температуре не ниже минус 40 °С или в условиях 3 при морских перевозках.

7.2.3 Во время погрузо-разгрузочных работ и транспортировании запечатанный прибор не должен подвергаться резким ударам и влиянию атмосферных осадков. Способ размещения на транспортном средстве должен исключать перемещение модуля.

7.2.4 Перед распаковыванием после транспортирования при отрицательной температуре модуль необходимо выдержать в течение 3 часов в условиях хранения 1 согласно ГОСТ 15150.

8 Гарантии изготовителя

8.1 Производитель гарантирует соответствие модуля техническим условиям ТУ У 33.2-13647695-028:2013. При не соблюдении потребителем требований условий транспортирования, хранения, монтажа, наладки и эксплуатации, указанных в настоящем руководстве, потребитель лишается права на гарантию.

8.2 Гарантийный срок эксплуатации - 5 лет со дня отгрузки модуля. Гарантийный срок эксплуатации модулей, которые поставляются на экспорт - 18 месяцев со дня проследования их через государственную границу Украины.

8.3 По договоренности с потребителем предприятие-изготовитель осуществляет послегарантийное техническое обслуживание, техническую поддержку и технические консультации по всем видам своей продукции.

ПРИЛОЖЕНИЯ

Приложение А - Габаритные и присоединительные размеры

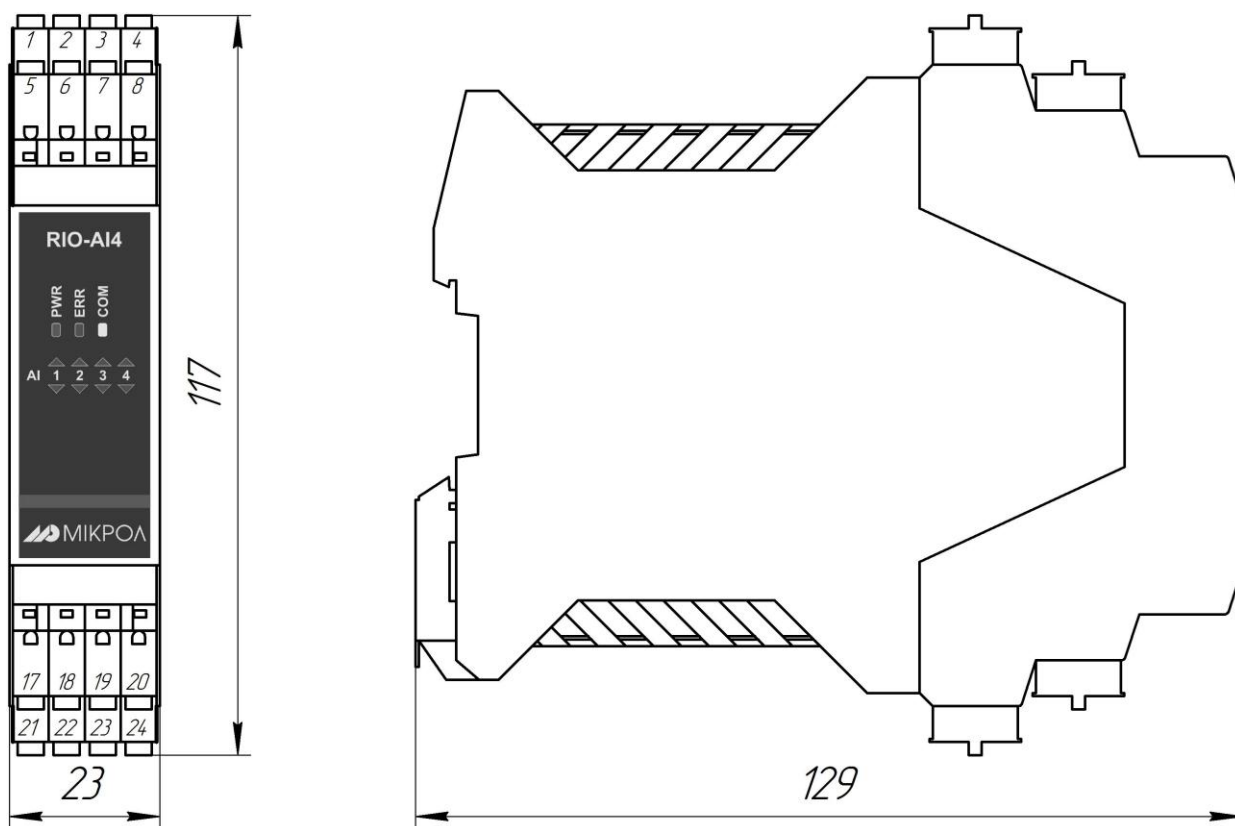


Рисунок А.1 - Габаритные размеры RIO-AI4

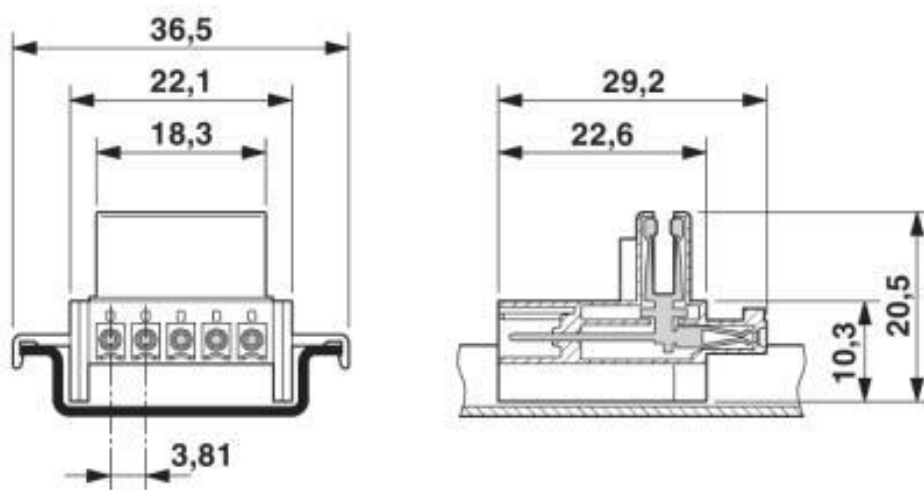


Рисунок А.2 - Габаритные размеры разъема питания РШД-5

Приложение Б - Подключение модуля RIO-AI4. Схемы внешних соединений

Приложение Б.1 Схемы внешних соединений

Схемы внешних соединений модуля аналогового ввода RIO-AI4 показаны на рисунках Б.1-Б.2.

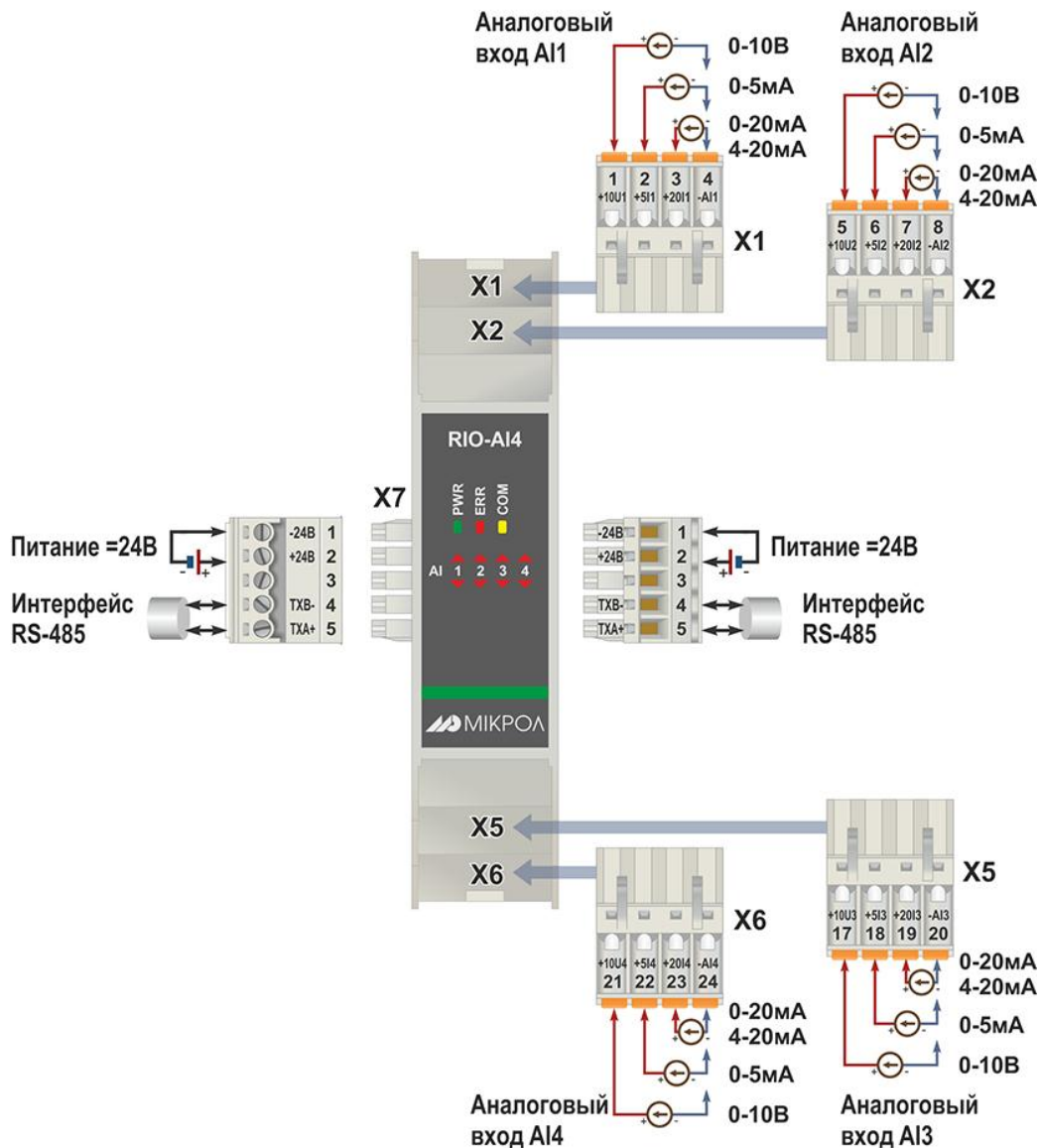


Рисунок Б.1 – Нумерация клемм и сигналы модуля аналогового ввода

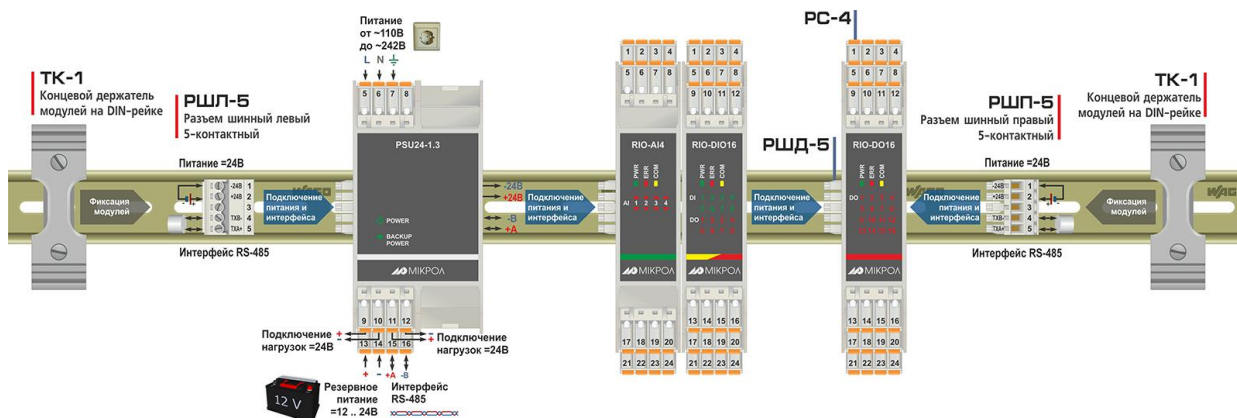


Рисунок Б.2 - Схема внешних соединений модуля RIO-AI4 с блоком питания и другими модулями

Примечания

1. Разъемы PC-4 и РШД-5 из комплекта поставки модуля RIO или PSU.
2. Разъемы РШЛ-5, РШП-5 и ТК-1 являются аксессуарами, то есть не входят в комплект поставки и их нужно заказывать отдельно (более детально – см. на сайте <http://www.microl.ua>).
3. Также необходимо учитывать что:
 - если один или несколько модулей RIO будут использоваться на одной шине с блоком питания PSU24-1.3, то разъемы РШЛ-5 и РШП-5 можно не использовать, поскольку в этом случае питание модулей RIO идет через шину, а интерфейс можно подключать через клеммы блока питания PSU24-1.3;
 - если несколько модулей RIO будут использоваться на одной шине, но питаться не от PSU24-1.3, то достаточно заказать один шинный разъем РШЛ-5 или РШП-5, через который будет подключаться питание и интерфейс для всех модулей;
 - если заказываются несколько модулей, но все они будут использоваться в разных местах (не на одной шине), то для каждого модуля RIO нужно заказывать отдельный шинный разъем РШЛ-5 или РШП-5.

Приложение Б.2 Схема подключения пассивных датчиков

Для питания пассивных датчиков с токовым выходом по двух или трехпроводной схеме можно использовать внутренний источник питания ($I_{\text{вых. макс.}} = 25 \text{ mA}$, $U_{\text{вых}} = 21 \text{ V}$), для чего нужно установить перемычки JP1-JP4 (размещение – см. рис. 5.1, стр. 14) в положение 1-2 и использовать схему подключений, показанную на рис. Б.3.

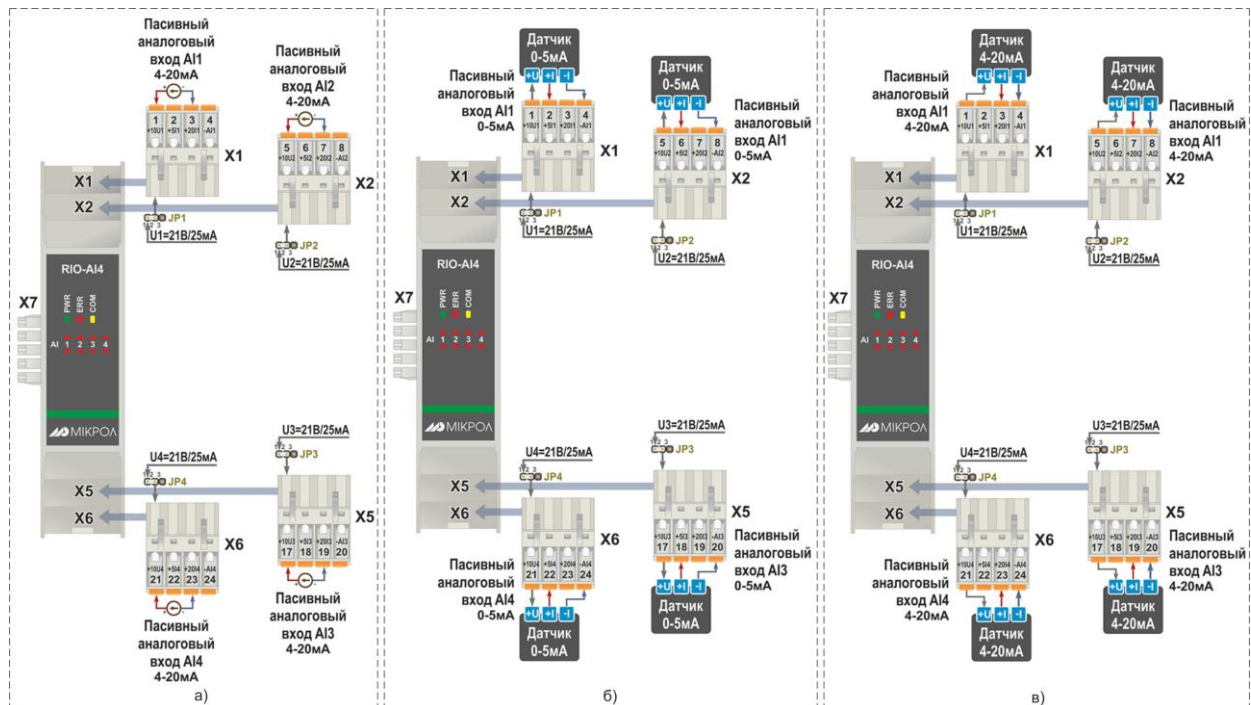


Рисунок Б.3 - Схема подключения датчиков с пассивным выходом:

- а) двухпроводного датчика с выходом 4-20 мА;
- б) трехпроводного датчика с выходом 0-5 мА;
- в) трехпроводного датчика с выходом 4-20 мА.

Приложение Б.3 Схема подключения интерфейса RS-485

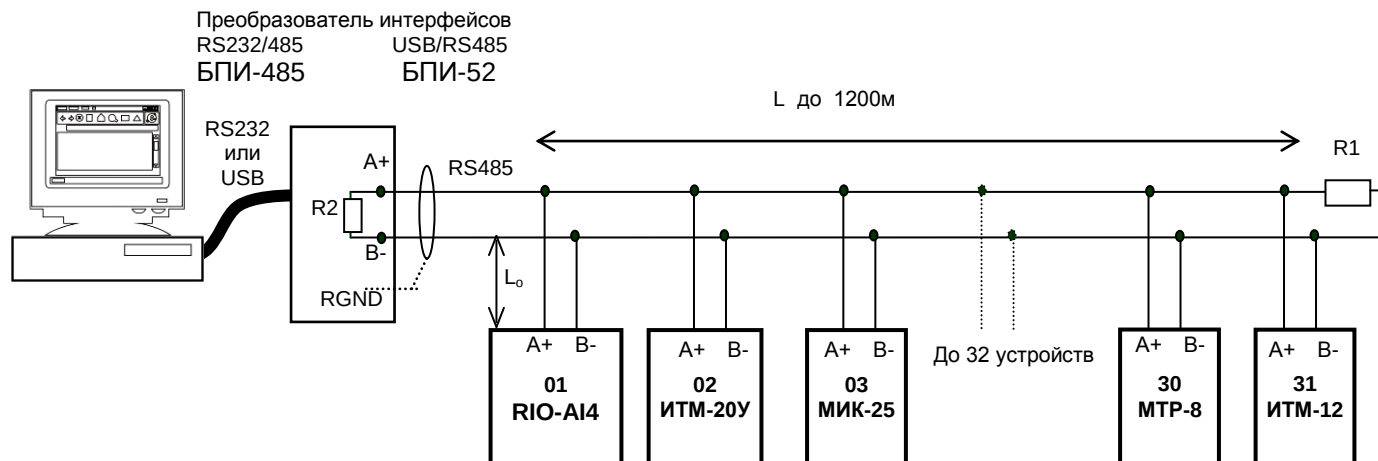


Рисунок Б.5 - Организация интерфейсной связи между ПК и устройствами

1. К ПК может быть подключено до 32 устройств, включая преобразователь интерфейсов БПИ-485 или БПИ-52.
2. Общая длина кабельной линии связи не должна превышать 1200 м.
3. В качестве кабельной линии связи предпочтительно использовать экранированную витую пару.
4. Длина ответвлений L_0 должна быть как можно меньшей.
5. К интерфейсным входам приборов, расположенным в крайних точках соединительной линии, необходимо подключить два терминальных резистора сопротивлением 120 Ом (R_1 и R_2). Подключение резисторов к контролерам №№ 01 – 30 не требуется. Подключение терминальных резисторов в блоке преобразования интерфейсов БПИ-485 или БПИ-52 см. в РЭ на БПИ-485 или БПИ-52. Схема подключения интерфейса RS-485 к модулю RIO-AI4 изображена на рисунке Б.1 (клемма X7).
6. Все ответвители приемо-передатчиков, присоединенные к одной общей передающей линии, должны согласовываться только в двух *крайних* точках. Длина ответвлений должна быть как можно меньшей.
7. Необходимость экранирования кабелей, по которым передается информация, зависит от длины кабельных связей и от уровня помех в зоне прокладки кабеля.
8. Применение экранированной витой пары в промышленных условиях является предпочтительным, поскольку это обеспечивает получение высокого соотношения сигнал/шум и защиту от синфазной помехи.

Приложение В - Коммуникационные функции

Приложение В.1 Общие сведения

Интерфейс предназначен для конфигурирования модуля, для использования в качестве удаленного устройства при работе в современных сетях управления и сбора информации (приема-передачи команд и данных), SCADA системах и т.п.

Протоколом связи по интерфейсу RS-485 является протокол Modbus режим RTU (Remote Terminal Unit) в режиме "No Group Write" – стандартный протокол без поддержки группового управления дискретными сигналами.

Для работы необходимо настроить коммуникационные характеристики модуля RIO-AI4 таким образом, чтобы они совпадали с настройками обмена данными ПК. Характеристики сетевого обмена настраиваются регистрами 18500 и 18501.

При обмене по интерфейсному каналу связи, если происходит передача данных от модуля в сеть, на модуле RIO-AI4 мигает индикатор **COM**.

Программно доступные регистры модуля RIO-AI4 приведены в таблице В.1.

Количество запрашиваемых регистров не должно превышать 16. Если в кадре запроса заказано более 16 регистров, модуль RIO-AI4 в ответе ограничивает их количество до первых 16-ти регистров.

Приложение В.2 Программно доступные регистры RIO-AI4

Таблица В.1 – Программно доступные регистры модуля RIO-AI4

Функциональный код операции	Адрес регистра, DEC	Формат данных	Наименование параметра [Параметр уровня конфигурации]	Диапазон изменения (десятичные значения)
03	0	INT	Код (модель) модуля	623 (DEC) – 26F (HEX) – 2.111 (DEC)
03	1	INT	Версия программного обеспечения	2
03/06	2	INT	Разрешение программирования	0 – запрещено 1 – разрешено
03/06	3	INT	Режим работы модуля	0 – безопасный режим, 1 – нормальный режим
03/06	4	INT	Режим работы сети	0 – с настройками по умолчанию 1 – с пользовательскими настройками
03/06	5	INT	Команда слежения за сетью	0 – отключена 1 – включена
03/06	1000-1003	INT	Значение входных аналоговых сигналов AI1- AI4	От минус 9999 до 9999
03	1100-1103	BYTE	Контроль достоверности принятых данных каналов 1-4 (нулевой бит)	0 – параметр в норме 1 – параметр выходит за пределы измерения
03/06/16	(1200,1201) ... (1206,1207)	FLOAT	Значение входных аналоговых сигналов AI1- AI4	От минус 9999 до 9999
03/06	5000	INT	Тип аналогового входного сигнала AI1	0001 – 0-5 мА 0002 – 0-20 мА 0003 – 4-20 мА 0004 – 0-10 В
03/06	5001	INT	Тип шкалы входного сигнала AI1	0000 – линейная 0001 – квадратичная 0002 – линеаризованная
03/06/16	(5002,5003)	FLOAT	Нижний предел шкалы входного сигнала AI1	От минус 9999 до 9999
03/06/16	(5004,5005)	FLOAT	Верхний предел шкалы входного сигнала AI1	От минус 9999 до 9999
03/06	5006	INT	Положение десятичного разделителя входного сигнала AI1 для формата Int	0 – «xxxx», 1 – «xxx.x», 2 – «xx.xx», 3 – «x.xxx»
03/06	5007	INT	Постоянная времени входного цифрового фильтра для входного сигнала AI1	От 0.0 до 60.0*
03/06	5008	INT	Максимальная длительность импульсной помехи для входного сигнала AI1	От 0.0 до 60.0*
03/06/16	(5009,5010)	FLOAT	Коэффициент коррекции (смещение) входного сигнала AI1	От минус 9999 до 9999
03/06/16	(5014,2015)	FLOAT	Технологическая сигнализация MIN для входа AI1	От минус 9999 до 9999
03/06/16	(5018,5019)	FLOAT	Технологическая сигнализация MAX для входа AI1	От минус 9999 до 9999
03/06/16	(5022,5023)	FLOAT	Гистерезис технологической сигнализации MIN, MAX для входа AI1	От минус 9999 до 9999

Продолжение таблицы В.1 – Программно доступные регистры модуля RIO-AI4

	5030...5053		Параметры настройки аналогового входа AI2 (идентичны с параметрами входа AI1)	
	5060...5083		Параметры настройки аналогового входа AI3 (идентичны с параметрами входа AI1)	
	5090...5113		Параметры настройки аналогового входа AI4 (идентичны с параметрами входа AI1)	
03/06	19000	INT	Количество участков линеаризации первого входного сигнала AI1	0002-0020
03/06/16	(19001,19002) ... (19039,19040)	FLOAT	Абсциссы опорных точек линеаризации первого аналогового входа AI1	00.00-99.99
03/06/16	(19041,19042) ... (19079,19080)	FLOAT	Ординаты опорных точек линеаризации первого аналогового входа AI1	От минус 9999 до 9999
	19081...19161		Параметры линеаризации аналогового входа AI2 (идентичны с параметрами линеаризации входа AI1)	
	19162...19242		Параметры линеаризации аналогового входа AI3 (идентичны с параметрами линеаризации входа AI1)	
	19243...19323		Параметры линеаризации аналогового входа AI4 (идентичны с параметрами линеаризации входа AI1)	
03	40000	INT	Значение кода АЦП аналогового входа AI1	1000-16000
03	40001	INT	Актуальные настройки калибровки начала шкалы входного сигнала AI1	
03	40002	INT	Актуальные настройки калибровки конца шкалы входного сигнала AI1	
03/06	41002, 41003	INT	Калибровка начального и конечного значения шкалы сигнала 0-5 мА	(1000-3000), (14000-16000)
03/06	41004, 41005	INT	Калибровка начального и конечного значения шкалы сигнала 0-20 мА	(1000-3000), (14000-16000)
03/06	41006, 41007	INT	Калибровка начального и конечного значения шкалы сигнала 4-20 мА	(3500-5500), (14000-16000)
03/06	41008, 41009	INT	Калибровка начального и конечного значения шкалы сигнала 0-10 В	(1000-3000), (14000-16000)
	40005...40007 41062...41069		Параметры калибровки аналогового входа AI2 (идентичны с параметрами калибровки входа AI1)	
	40010...40012 41122...41129		Параметры калибровки аналогового входа AI3 (идентичны с параметрами калибровки входа AI1)	
	40015...40017 41182...41189		Параметры калибровки аналогового входа AI4 (идентичны с параметрами калибровки входа AI1)	
03/06	18500	INT	Сетевой адрес (номер модуля в сети)	0-255
03/06	18501	INT	Скорость обмена	0000 – 2400 0001 – 4800 0002 – 9600 0003 – 14400 0004 – 19200 0005 – 28800 0006 – 38400 0007 – 57600 0008 – 76800 0009 – 115200 0010 – 230400 0011 – 460800 0012 – 921600
03/06	18502	INT	Контроль четности	0 – без контроля четности 1 – контроль по четности 2 – контроль по нечетности
03/06	18503	INT	Стоп бит	0 – один бит 1 – два бита
03/06	18505	INT	Таймаут запроса	0-9999 с
03/06	40600	INT	Сохранение пользовательских параметров	0 1 – сохранить

* В регистр вводится целое число без запятой, например, 100, что будет отвечать 10 секундам

Приложение В.3 MODBUS протокол

В.3.1 Формат каждого байта, который принимается и передается приборами, следующий:

1 start bit, 8 data bits, 1 Stop Bit (No Parity Bit)
LSB (Least Significant bit) младший бит передается первым.

Кадр Modbus сообщения следующий:

DEVICE ADDRESS	FUNCTION CODE	DATA	CRC CHECK
8 BITS	8 BITS	k x 8 BITS	16 BITS

Где $k \leq 16$ – количество запрашиваемых регистров. Если в кадре запроса заказано более 16 регистров, то это указывает на ошибочный запрос (код ошибки 2).

В.3.2 Device Address. Адрес устройства

Адрес модуля (slave-устройства) в сети (1-255), по которому обращается SCADA система (master-устройство) со своим запросом. Когда удаленный прибор посылает свой ответ, он размещает этот же (собственный) адрес в этом поле, чтобы master-устройство знало, какое slave-устройство отвечает на запрос.

В.3.3 Function Code. Функциональный код операции

RIO-AI4 поддерживает следующие функции:

Function Code	Функция
03	Чтение регистра (ов)
06	Запись в один регистр (для записи данных формата Integer)
16	Запись в несколько регистров (для записи данных формата Float)

В.3.4 Data Field. Поле передаваемых данных

Поле данных сообщения, посылаемого SCADA системой удаленному прибору, содержит добавочную информацию, которая необходима slave-устройству для детализации функции. Она включает:

- начальный адрес регистра и количество регистров для функции 03 (чтение)
- адрес регистра и значение этого регистра для функции 06 (запись).

Поле данных сообщения, посылаемого в ответ удаленным прибором, содержит:

- количество байт ответа на функцию 03 и содержимое запрашиваемых регистров
- адрес регистра и значение этого регистра для функции 06.

В.3.5 CRC Check. Поле значения контрольной суммы

Значение этого поля - результат контроля с помощью циклического избыточного кода (Cyclical Redundancy Check - CRC).

После формирования сообщения (**address, function code, data**) передающее устройство рассчитывает CRC код и помещает его в конец сообщения. Приемное устройство рассчитывает CRC код принятого сообщения и сравнивает его с переданным CRC кодом. Если CRC код не совпадает, это означает что имеет место коммуникационная ошибка. Устройство не выполняет действий и не дает ответ в случае обнаружения CRC ошибки.

Последовательность CRC расчетов:

1. Загрузка CRC регистра (16 бит) единицами (FFFFh).
2. Исключающее ИЛИ с первыми 8 бит байта сообщения и содержимым CRC регистра.
3. Сдвиг результата на один бит вправо.
4. Если сдвигаемый бит = 1, исключающее ИЛИ содержимого регистра с A001h значением.
5. Если сдвигаемый бит нуль, повторить шаг 3.
6. Повторять шаги 3, 4 и 5 пока 8 сдвигов не будут иметь место.
7. Исключающее ИЛИ со следующими 8 бит байта сообщения и содержимым CRC регистра.
8. Повторять шаги от 3 до 7 пока все байты сообщения не обработаются.
9. Конечное содержимое регистра и будет значением контрольной суммы.

Когда CRC размещается в конце сообщения, младший байт CRC передается первым.

Приложение В.4 Формат команд

Чтение нескольких регистров. Read Multiple Register (03)

Следующий формат используется для передачи запросов от ПК и ответов от удаленного прибора.

Запрос устройству SENT TO DEVICE:

DEVICE ADDRESS	FUNCTION CODE 03	DATA		CRC
		STARTING REGISTERS	NUMBER OF REGISTERS	
1 BYTE	1 BYTE	HB LB	HB LB	LB HB

Ответ устройства. RETURNED FROM DEVICE:

DEVICE ADDRESS	FUNCTION CODE 03	DATA				CRC
		NUMBER OF BYTES	FIRST REGISTER	...	N REGISTER	
1 BYTE	1 BYTE	1 BYTE	HB LB	...	HB LB	LB HB

Где «NUMBER OF REGISTERS» и $n \leq 16$ – количество запрашиваемых регистров. Если в кадре запроса заказано более 16 регистров, модуль RIO-AI4 в ответе ограничивает их количество до первых 16-ти регистров.

Пример 1:

1. Чтение регистра

Запрос устройству. SENT TO DEVICE: Address 1, Read (03) register #1

DEVICE ADDRESS	FUNCTION CODE	DATA		CRC
		STARTING REGISTERS	NUMBER OF REGISTERS	
01	03	00 01	00 01	D5 CA

Ответ устройства. RETURNED FROM DEVICE: Register #1 is set to 1000

DEVICE ADDRESS	FUNCTION CODE	NUMBER OF BYTES	VALUE OF REGISTERS	CRC
01	03	02	03 E8	B8 FA

03E8 Hex = 1000 Dec

2. Запись в регистр (06)

Следующая команда записывает определенное значение в регистр. Write to Single Register (06)

Запрос и Ответ устройства. Sent to/Return from device:

DEVICE ADDRESS	FUNCTION CODE 06	DATA		CRC
		REGISTER	DATA / VALUE	
1 BYTE	1 BYTE	HB LB	HB LB	LB HB

Приложение В.5 Рекомендации по программированию обмена данными с модулем RIO-AI4

Пример расчета контрольной суммы на языке СИ:

```
unsigned int crc_calculation (unsigned char *buff, unsigned char number_byte)
{
    unsigned int crc;
    unsigned char bit_counter;
    crc = 0xFFFF; // initialize crc
    while ( number_byte>0 )
    {
        crc ^= *buff++ ; // crc XOR with data
        bit_counter=0; // reset counter
        while ( bit_counter < 8 )
        {
            if ( crc & 0x0001 )
            {
                crc >>= 1; // shift to the right 1 position
                crc ^= 0xA001; // crc XOR with 0xA001
            }
            else
            {
                crc >>=1; // shift to the right 1 position
            }
            bit_counter++; // increase counter
        }
        number_byte--; // adjust byte counter
    }
    return (crc); // final result of crc
}
```
